微小電流による位相変調が可能なアナログCMOS発振器群における 雑音誘起位相同期

松浦 正和† 宇田川 玲 浅井 哲也† 本村 真人†

† 北海道大学 大学院情報科学研究科 〒 060-0814 札幌市北区北 14 条西 9 丁目 E-mail: †matsuura@lalsie.ist.hokudai.ac.jp

あらまし本稿は、雑音を利用して位相同期を行なう基準クロック源の構築を目的とした雑音利用 LSI に関するもの である.生体において観測された互いに関連性を持っていない非線形振動子 (ニューロン)が共通の雑音を受けたと きに位相同期するという現象に着目した。例えば、ニューロンを周期的に振動する回路とみなすと、これは LSI 内で 用いられるクロック源回路ととらえることができる。ここではまず、雑音誘起同期現象の理論解析を紹介する。具体 的には、位相縮約理論により振動子の微分方程式を記述した上で、リアプノフ指数が常に負となり振動子間の位相が 縮小することについて紹介する。そして、光源が生成した雑音 (電流ノイズ)を鋭敏に受けることができるアナログ CMOS 発信器を提案し、回路シミュレーションによりそれらの発振器間の位相同期現象を示す。 **キーワード**光電流雑音、位相同期、アナログ CMOS 回路

Noise-Induced Phase Synchronization among Current-Noise-Sensitive Analog CMOS Oscillators

Masakazu MATSUURA[†], Akira UTAGAWA, Tetsuya ASAI[†], and Masato MOTOMURA[†]

† Graduate School of Information Science and Technology, Hokkaido University Kita 14, Nishi 9, Kita-ku, Sapporo, 060–0814 Japan

E-mail: †matsuura@lalsie.ist.hokudai.ac.jp

Abstract This report aims at the development of on-chip distributed clock sources on synchronous digital VLSIs. We focused attention on noise-induced phase synchronization among independent nonlinear oscillators (neurons). When the neurons are regarded as electronic oscillator circuits whose phases are synchronized by noises, one can regard the circuits as distributed clock-skew-free oscillators on VLSIs. First, we review theoretical analysis of noise-induced phase synchronization where variables of oscillator dynamics are described in terms of phases, and the transient phase difference is decreased by applying common noises, because of the negative Lyapunov exponent of the phase dynamics. We then propose an analog oscillator circuit which is able to accept weak photo-current noises, and demonstrate phase synchronization among the oscillators by SPICE simulations.

Key words Photo-current Noises, Phase Synchronization, Analog CMOS Circuits

1. まえがき

近年,互いに関連性を持っていない複数の非線形振動子が共 通雑音を受けることにより位相同期する現象が注目されてい る[1][2]. この現象はいくつもの生理学実験から報告されてお り[3][4][5],このことは生体内のニューロンの同期発火に雑音 が重要な役割を果たしていることを表している.高精度で同期 発火する現象は工学的にも利用価値が高く,この現象を利用し て高速動作を前提とする集積回路において発生するクロック信 号の配線遅延を低減する手法も提案されている[6].

本稿では,集積回路内で発生する配線遅延ではなく,物理的 に隔離されたシステムを雑音誘起同期現象を用いて同期させる 手法を提案する.例えば,照明を部屋の中にくまなく存在する 雑音源とみなし,屋内に分散配置されたセンサ群の基準クロッ ク源を照明光のゆらぎで同期させる,といった応用が考えられ る.この手法をセンサノードに用いると,センサ間で互いに通 信して同期させる必要がなくなる.本稿では光源が生成した雑 音(電流ノイズ)を受けることができる非線形振動子回路を提

-1 -

案し,それらの回路間の位相同期現象を回路シミュレーション により示す.

以下,2章において,リーキー積分発火ニューロンモデルを 用いた非線形振動子の雑音誘起同期現象を紹介する.3章にお いて,提案回路およびその回路構成を説明する.4章において, 提案回路の回路シミュレーションを行ない,その結果を説明す る.5章を,本論文のまとめとする.

2. 雑音誘起同期現象

非線形振動子は単独であっても,解が求まるものが少なく, またその振動子をお互いに結合しているような場合は集団の挙 動を数学的に表すのは困難である.ここで用いられるのが縮約 理論であり,これにはいくつか方法があるが,ここではその内 の1つである位相縮約法[7]を紹介する.位相縮約は位相のみ で多次元の振動子の挙動を記述するものである.振動子は結合 や外力を受けていない場合,安定してリミットサイクル上を運 動する.この軌道上の運動を保っている限り,位相のみで記述 することができる.更に,結合および外力が十分小さければ軌 道上からずれてもすぐに元のリミットサイクル上に戻るため, 結合および外力破綻に振動子の位相を変化させたと解釈できる.

この位相縮約において,最も簡単な例として1変数のリー キー積分発火ニューロン (Leaky Integrate-and-Fire Neuron, LIFN) モデルを紹介する. LIFN モデルは,

$$\tau \dot{v} = V - v \tag{1}$$

で与えられる. ただし, $v > v_1 \Rightarrow v = v_0$ かつ $V > v_1 > v_0 \ge 0$ が条件で, $v を 膜電位, V を 定常入力電位, <math>v_0$ をリセット電位, v_1 をしきい値電圧, τ を時定数とする. ここで, 位相 ϕ を導 入し, $\dot{\phi} = \omega$ となるような角速度 ω を考える。これを計算す ると,

$$\omega = -2\pi/\tau \ln\left(\frac{V - v_1}{V - v_0}\right) \tag{2}$$

となる. 図1 に $\tau = 1$, V = 1, $v_0 = 0.1$, $v_1 = 0.9$ の場合の v の時間変化 [図 1(a)] および v を位相記述した位相 ϕ の時間 変化 [図 1(b)] を示す.

LIFN モデルに外力を含んだ場合,特に雑音誘起同期を考える上で,以下のように式(1)の右辺に雑音項を与える.

$$\tau \dot{v} = V - v + \xi(t) \tag{3}$$

ただし, $\xi(t)$ は白色ガウスノイズ ($\langle \xi(t) \rangle = 0$, $\langle \xi(t)\xi(t') \rangle = \sigma^2 \delta(t-t')$, $\langle \xi \rangle$ は ξ の平均を表す) である. このとき, 位相 ϕ の時間微分 $\dot{\phi}$ は,

$$\dot{\phi} = \frac{d\phi}{dt} = \frac{d\phi}{dv}\frac{dv}{dt} = \frac{d\phi}{dv}\cdot\frac{V-v+\xi(t)}{\tau} = \omega + \frac{d\phi}{dv}\cdot\frac{\xi(t)}{\tau}(4)$$

となり、同じ大きさの $\xi(t)$ を与えても ϕ によって位相の変化量が異なることが分かる.また、式(1)から、

$$v = V - (V - v_0) \exp\left(-\frac{t}{\tau}\right)$$
(5)
となり、ここから、





$$t = -\tau \ln\left(\frac{V-v}{V-v_0}\right) \tag{6}$$

が得られ, φは,

$$\phi = \omega t = -\tau \omega \ln\left(\frac{V-v}{V-v_0}\right) \tag{7}$$

となるので、 $d\phi/dv = Z(\phi)$ とおくと、

$$Z(\phi) = \frac{\tau\omega}{V - v_0} \exp\left(\frac{\phi}{\tau\omega}\right) \tag{8}$$

となる. ここで, $\tau = 1$, V = 1, $v_0 = 0.1$, $v_1 = 0.9$ の 場合, $\omega = -2\pi/\ln(0.1/0.9) \approx 2.86$ となるので, $Z(\phi)$ は, $Z(\phi) = 3.18 \exp(\phi/2.86)$ となる. 振動子を位相のみの変数で 記述することが確認でき,外力が加わったときのから位相変化 量を判別できる.

式(4)から,

$$\dot{\phi}_j = \omega + Z(\phi_j) \cdot \frac{\xi(t)}{\tau} \tag{9}$$

で与えられる共通雑音を受けた共通の固有周波数を持つ非線形



図 2 振動子回路の回路構成



図 3 振動モデル

振動子群を考える.ここでは、振動子群の位相同期について考 えるとき、N個の振動子の位相の同期をみるのではなく、2個 の振動子の位相差の変化をみる.そこで、非線形系において解 の安定性を評価するため、リアプノフ指数 χ:

$$\chi = \lim_{n \to \infty} \frac{1}{n} \sum_{j=0}^{n-1} \ln \left| \frac{d}{dx_j} f(x_j) \right|$$
(10)

を用いる. ただし, x_j は j ($j = 0, 1, 2, \dots$) 番目の状態の非 線形システムを表し, 関数 $f(x_j)$ は $x_{j+1} = f(x_j)$ を満たす. 2 個の振動子の位相差を $\psi = \phi_1 - \phi_2$ とすると, 式:

$$\dot{\psi} = \frac{Z(\phi_1) - Z(\phi_2)}{\phi_1 - \phi_2} \frac{\phi_1 - \phi_2}{\tau} \xi(t) = \frac{Z'(\phi_2)\xi(t)}{\tau} \psi \qquad (11)$$

が得られ、更にリアプノフ指数 χ は $\lim_{T\to\infty} \{\psi(T) - \psi(0)\}$ で 定義されるので、十分に大きい T に対し、

$$\chi = \left\langle \int_0^T \frac{Z'(\phi_2)\xi(t)}{\tau} dt \right\rangle_{\xi(t)}$$
(12)

から求めることができ[8],

$$\chi \approx -\frac{\sigma^2}{\omega T} \int_0^{2\pi} \{Z'(\phi_2)\}^2 d\phi_2 < 0$$
 (13)

となり、位相応答関数 $Z(\phi)$ が微分可能ならば、リアプノフ指数は常に負となるので、2 個の振動子の位相差は時間ごとに縮小する.

3. 回路構成

前章にて、複数の独立な非線形振動子の位相差が外部雑音に より縮小することを紹介した.この章では非線形振動子の電子 回路化について考える.図2に提案回路を示す.この回路は差 動増幅器 (OTA) と2つのインバータ回路 (バッファ回路) か ら成る.

この回路の振動原理を説明する.ここで、 $u は 0 \le u \le 1 を$ 示す内部状態、 $v t 0 \le v \le 1 を$ 示す出力状態であり、その内部状態 $u を あるデジタルメモリに保持することを考える.また、<math>\theta_u t u$ のしきい値で、 $0 < \theta_u < 1 を$ 示す.図3から、uが0のときv t 1から0に向けて減少し、uが1のときv t 0から1に向けて増加する.このことを電子回路で表すと、図



図4 2 つのインバータの接続



図 5 OTA とインバータの接続

4 に示すようにインバータ 2 個を接続したものになる.また, v が 0 付近の値をとるようになると u は 0 から 1 に向けて増 加し, v が 1 付近の値をとるようになると u は 1 から 0 に向 けて減少する.これに加え,前述にある通り以前の状態を保持 するものと考えると,図 5 に示すように正帰還をかけた OTA で表すことができる.そして,OTA の入力部分とインバータ の出力部分が共通であるため,それらを接続することにより発 振器ができる.

また、電流ノイズに鋭敏な電子回路を考える.ここでは、図 6のようにインバータに流れる電流をカレントミラーで制御し、 その電流量を電流ノイズ (ランダムパルス電流)により変化さ せるような構成にした.バイアス電位 V_b がインバータの基準 電流 I_b を決め、その電流によりランダムパルス電流側の電流 量を決定する.ランダムパルス電流(光源が生成する雑音を模 擬している) I_n を用いて I₀ を変化させることにより i 番目の









図 7 v_iの時間変化

発振器の出力電位 v_i を変化させ、雑音誘起同期現象を引き起こす。ただし、パルス電流 I_n を与えるとき、その向きは常に I_b と同じとする。また、図 2 にある通り、このランダムパルス電流は 2 つのインバータそれぞれに与える構成とする。

4. 回路シミュレーション結果

ランダムパルス電流によって振動子回路の位相が変化することを確認するため、提案回路の回路シミュレーションを行なった. このシミュレーションでは、TSMC 0.18 μ m CMOS パラメータを用いて、 $W/L = 0.27 \ [\mu m] / 0.18 \ [\mu m]$ にて設計し、電源電圧は $V_{dd} = 3.0 \ [V]$ に設定した.また、ランダムパルス電流 I_n はインパルス (パルス幅: 5 ns、振幅: 350 nA)とした.

図7および図8に振動子回路単体の回路シミュレーション 結果を示す.図7はランタムパルス電流を与えなかったときの v_i [図 7 (a)] およびランタムパルス電流を与えたときの v_i [図 7 (b)] の時間変化である.パルス電流を与えなかったときは一定の周期で振動したのに対し,パルス電流を与えたときは位相が変化し,振動の周期が一定にならないことを確認した.また,図 8 はランダムパルス電流を与えたときの振動子回路の $u_i - v_i$ 平面上での軌跡である.パルス電流を与えなかったとき [図 8 (a)] は一定の軌跡を描くのに対し,パルス電流を与えたとき [図 8 (b)] はそのパルスにより軌跡が揺らぐことを確認した.また,バイアス電圧が $V_b = 0.29$ [V] であったとき,振動子回路の振動周波数は 41.1MHz であった.

位相変化の大きさが、ランダムインパルスが与えられるタ イミングによって変化することを確認するため、提案回路の位 相応答曲線 (Phase Response Curve, PRC) を計算した. PRC は時刻 t, つまり振動子の位相 $\phi(t)$ のときに外部からインパ ルス電流を与えられた場合の位相の変化量 $\Delta \phi$ を表している. 図 9 がその結果である. このシミュレーションでは、位相 ϕ ($-\pi < \phi < \pi$)のときにインパルス電流 I_n を与え、その結果変



図 9 位相応答曲線

化した位相 $\Delta \phi$ を観測した. $\phi < \pi/8$ あるいは $3\pi/2 < \phi$ のと き, $\Delta \phi$ は正であった. このことは,振動子の位相がこの範囲で あったとき振動子にインパルスが加えられると振動子の位相は 増えるということを意味している. 一方, ϕ が $\pi/8 < \phi < 3\pi/2$ の範囲内のタイミングでインパルスが加わった場合, $\Delta \phi$ は負で あるので位相が減少する. また, $\phi < \pi/8$ あるいは $3\pi/2 < \phi$ の範囲での位相増加が最大 1 rad (およそ $\pi/3$) であるのに対 し, $\pi/8 < \phi < 3\pi/2$ の範囲での位相減少は 0.1 rad にも満た ないことが分かった.

ここで、初期位相の異なる振動子回路 1 (位相: $\phi_1(t)$) および 2 (位相: $\phi_2(t)$) を考える. $\phi_1(t) \approx -\pi/2$ rad, $\phi_2(t) \approx -\pi/4$ rad とすると、図 9 より $\Delta \phi_1 \approx +0.5$ rad, $\Delta \phi_2 \approx +0.2$ rad で あるため $|\phi_1(t) - \phi_2(t)|$ は $\pi/4$ rad 程度から $3\pi/20$ rad 程度 へ減少する. このことは、複数の振動子回路を作成することで、 振動子回路が共通のランダムパルス電流を受けたときにそれら の位相差が減少していくことを意味している.

そのことを確認するために、10 個 (N = 10)の振動子回路を 用いて回路シミュレーションを行なった.ここでは、すべての 振動子回路に共通のランダムパルス電流を与え、またそれぞれ の振動子回路の初期位相を異なるものにするためそれぞれの内 部電位 u_i , v_i の初期値はランダムに与えた.

図 10 に振動子回路のラスタープロットを示す. 縦線は $v_j > 1.5$ [V] かつ $dv_j/dt > 0$ となった時刻を示している. ランダムパルス電流が与えられなかったときすべての回路は独 立した振動をみせ位相差が殆ど変化しなかったのに対し [図 10 (a)], ランダムパルス電流が与えられたときは時間が経過する ごとに位相差が減少し,最終的にはすべての振動子が同期した [図 10 (b)].

位相同期の度合いを評価するために、次式で表されるオー ダーパラメータ R(t) を導入する.





図 11 オーダーパラメータ; 点線: パルスなし, 実線: パルスあり

$$R(t) = \frac{1}{N} \left| \sum_{j} \exp(i\phi_j) \right|$$
(14)

ここで、N は振動子回路の数, *i* は虚数単位を表す. すべての 振動子が同期するとき ϕ_j (*j* = 1, 2, …, N) は何番目の振動 子かによらずすべて同じ値になるため R(t) は 1 になるが、振 動子が同期しないとき ϕ_j はすべてが同じ値にはならないので R(t) は 1 より小さな値になる. 図 11 にオーダーパラメータの 時間変化を示す. ランダムパルス電流が回路に与えられなかっ たとき R(t) は常に 1 よりも小さな値をとるのに対し、ランダ ムパルス電流が与えられたとき $t \approx 8.5 \mu s$ 以降で R(t) は 1 で 安定した.

これらの結果から,互いに独立した複数の振動子回路は,共 通のランダムインパルス電流を与えることで位相差が減少し, 最終的に位相同期することが分かった.

5. まとめ

CMOS 発振器群の基準クロック源を電流ノイズにより同期

させる手法を提案した.ここでは、生体において観測された互 いに独立した複数の非線形振動子 (ニューロン)の位相が共通 雑音を受けたときに同期するという「雑音誘起同期現象」と呼 ばれる現象を利用した.まず、雑音誘起同期現象の理論解析法 の一つとして位相縮約法[7]を紹介した.そして、周期的に発 火するパルスニューロンをクロック源とみなし、それぞれ独立 したニューロン回路を電子回路化し、その上で電流ノイズ(ラ ンダムパルス電流)をそれぞれの振動子回路に同時に与えるこ とにより、互いに独立したすべての回路が同期することを回路 シミュレーションで示した.

以上は、光源によるランダムパルスを生成する前段階として、 電流ノイズによる互いに独立した CMOS 発振器群の位相同期 現象を示すものである.この研究を踏まえて、今後、振動子回 路のランダムパルス電流源をフォトダイオードに置き換え、実 際に光源が生成するランダムパルスにより CMOS 発振器群の 位相同期を実験で確認する予定である.

文 献

- H. Nakao, K. Arai, and K. Nagai, "Synchrony of limit-cycle oscillators induced by random external impulses," *Physical Review E* vol. 72, 026220, 2005.
- [2] P. Reinagel and R. Clay Reid, "Temporal Coding of Visual Information in the Thalamus," *The Journal of Neuroscience*, vol. 20, no. 14, pp. 5392 - 5400, 2000.
- [3] M. J. Berry, D. K. Warland, and M. Meister, "The structure and precision of retinal spike trains," *Proceedings of* the National Academy of Sciences of the United States of America, vol. 94, no. 10, pp. 5411 - 5416, 1997.
- [4] Bair W. and Koch C., "Temporal Precision of Spike Trains in Extrastriate Cortex of the Behaving Macaque Monkey," *Neural Computation*, vol. 8, pp. 1185 - 1202, 1996.
- [5] J. Haag and A. Borst, "Encoding of Visual Motion Information and Reliability in Spiking and Graded Potential Neurons," *The Journal of Neuroscience*, vol. 17, no. 12, pp. 4809 - 4819, 1997.
- [6] Utagawa A., Asai T., Hirose T., and Amemiya Y., "Noiseinduced synchronization among sub-RF CMOS analog oscillators for skew-free clock distribution," *IEICE Transactions on Fundamentals of Electronics, Communications and Computer*, vol. E91-A, no. 9, pp. 2475 - 2481, 2008.
- [7] Teramae J. and Tanaka D., "Robustness of the Noise-Induced Phase Synchronization of a General Class of Limit Cycle Oscillators," *Physical Review Letters*, vol. 93, no. 20, 204103, 2004.
- [8] Teramae J. and Tanaka D., "Noise Induced Phase Synchronization of a General Class of Limit Cycle Oscillators," *Progress of Theoretical Physics Supplement*, no. 161, pp. 360 - 363, 2006.